

TYMOOV | Delta Dore Notice

Pack Tymoov 10 pour motorisation de volets-roulants - 10Nm

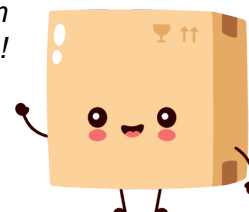
Réf 6357007

260.11€^{TTC*}



Voir le produit : <https://www.domomat.com/28526-pack-tymoov-10-pour-motorisation-de-volets-roulants-10nm-delta-dore-6357007.html>

*Le produit Pack Tymoov 10 pour motorisation de volets-roulants - 10Nm
est en vente chez Domomat !*



PACK TYMOOV

10 / 20 / 30

FR Packs pour motorisation de volets roulants



MISE EN GARDE : Instructions importantes de sécurité

Une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves. Suivez toutes les instructions et conservez cette notice d'installation.

- Les motorisations TYMOOV xRP/DxRP sont destinées et conçues exclusivement pour la mise en fonctionnement de volets roulants à usage domestique. Pour toute autre utilisation, vous devez faire appel à notre service technique.
- Ne pas faire fonctionner le volet roulant si des personnes ou des objets se trouvent dans la zone de mouvement.
- Les pièces en mouvement du moteur, installées à une hauteur inférieure à 2,5 mètres, doivent être protégées.
- Avant d'installer la motorisation, enlevez toutes les cordes inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire au fonctionnement du moteur.
- ATTENTION : Ne pas faire fonctionner ou couper l'alimentation des volets lorsque des travaux d'entretien ou de nettoyage sur l'installation ou à proximité immédiate sont effectués (exemple : nettoyage de vitres).
- Surveillez le volet lorsqu'il est en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.
- L'organe de manœuvre d'un interrupteur sans verrouillage doit être en vue directe de la partie entraînée, mais éloigné des parties mobiles. Il doit être installé à une hauteur minimale de 1,5 m.
- Les dispositifs de commandes fixes doivent être installés visiblement.
- Vérifier fréquemment l'installation pour déceler tout mauvais équilibrage ou tous signes d'usure ou de détérioration des câbles et des ressorts.
- Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire

Éléments préliminaires

- Les moteurs TYMOOV xRP/DxRP sont des moteurs avec récepteurs radio 868 MHz - X3D. Ils sont compatibles avec la gamme des automatismes et des alarmes DELTA DORE X3D.
- Il convient d'utiliser des lames de volets roulants suffisamment rigides.
- Lorsque le volet roulant est fermé, le tablier ne doit pas dépasser les coulisses de plus d'une lame 1/2 maximum.
- Les attaches tablier ou verrous automatiques utilisés sur le volet doivent respecter les préconisations d'utilisation de leur fabricants. Les couples maxi rotor bloqué pour les moteurs TYMOOV xRP/DxRP sont : 10 Nm : 15Nm / 20 Nm: 27 Nm / 30 Nm : 40 Nm. Les modèles ne supportant pas ces couples ne peuvent être montés. Il est impératif d'ajuster le nombre de verrous en fonction du modèle et du nombre de maillons.
- Dans le cas d'une utilisation avec des butées hautes, utilisez de préférence des systèmes intégrés aux coulisses.
- Attention à la rigidité du coffre avec les systèmes de butée sur les lames de volet.
- Les moteurs TYMOOV xRP/DxRP vérifient toutes les 100 manœuvres les butées physiques ainsi, le moteur compense automatiquement les variations de tabliers.
- La garantie de bon fonctionnement du moteur est assurée si le moteur est installé et utilisé selon les préconisations suivantes. Il faut que les éléments périphériques tels que tube d'enroulement, supports, visserie etc.. soient bien choisis et assemblés selon toutes les règles de l'art. En outre, l'environnement d'utilisation du moteur et la puissance demandée sont des éléments qu'il faut bien évaluer et choisir.
- Niveau de pression sonore pondéré A : $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$.

- Les câbles traversant une paroi métallique doivent être protégés et isolés par un manchon ou un fourreau.
Le câble du TYMOOV xRP/DxRP est démontable.
- Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, ou service après vente ou des personnes de qualifications similaire afin d'éviter un danger.
- Le choix du moteur doit être fait en fonction des exigences du produit porteur. Reportez vous à nos abaques pour le choix du moteur en fonction des volets. Une plaque signalétique sur le moteur indique le couple nominal et la durée de fonctionnement.
- Les moteurs tubulaires TYMOOV xRP/DxRP sont conçus pour fonctionner par usage intermittent (4 minutes de fonctionnement continu). Ils disposent d'une protection électronique qui empêche une surchauffe. En cas de coupure thermique, le moteur fonctionnera à nouveau après une temporisation d'environ 30 secondes. Pour fonctionner une nouvelle fois pendant 4 minutes, il faudra que le moteur performance soit revenu à la température ambiante.
- En cas de tentative de soulèvement du volet (exemple : test de l'anti-intrusion), le moteur redescendra le tablier. Attention, cela peut pincer les doigts.



DELTA DORE
35270 - BONNEMAIN - France
deltadore@deltadore.com

Déclaration CE

En raison de l'évolution des normes et du matériel, les caractéristiques indiquées par le texte et les images de ce document ne nous engagent qu'après confirmation par nos services.

DELTA DORE déclare par la présente que la motorisation couverte par ces instructions est conforme aux exigences essentielles de la Directive Machine 2006/42/EC et de la directive européenne RED 2014/53/UE
La déclaration UE de cet équipement est disponible, sur demande, à l'adresse suivante :

Service « info techniques »
DELTA DORE – 35270 Bonnemain (France)
e-mail : info.techniques@deltadore.com

Composition du pack

Composition du PACK TYMOOV 10 :

- 1 moteur Radio TYMOOV bidirectionnel 10 Nm
- 2 tubes télescopiques
- 1 télécommande TYXIA 1703
- 1 support pour télécommande
- 2 support latéraux de fixation du tube
- 2 verrous reliant le volet roulant au tube
- Kit de visserie
- Lot de roulement



Composition du PACK TYMOOV 20 :

- 1 moteur Radio TYMOOV bidirectionnel 20 Nm
- 3 tubes télescopiques
- 1 télécommande TYXIA 1703
- 1 support pour télécommande
- 2 support latéraux de fixation du tube
- 4 verrous reliant le volet roulant au tube
- Kit de visserie
- Lot de roulement



Composition du PACK TYMOOV 30 :

- 1 moteur Radio TYMOOV bidirectionnel 30 Nm
- 3 tubes télescopiques
- 1 télécommande TYXIA 1703
- 1 support pour télécommande
- 2 support latéraux de fixation du tube
- 5 verrous reliant le volet roulant au tube
- Kit de visserie
- Lot de roulement



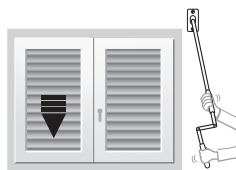
Sommaire

1/ Installation	8
1.1 Mise en place du tube	8
1.2 Mise en place du moteur	10
1.3 Mise en place des verrous	12
2/ Raccordement	14
2.1 Câblage sans bouton poussoir, uniquement par émetteur	14
2.2 Câblage avec un bouton poussoir	14
3/ Première mise en service	15
3.1 Associer une première télécommande à un moteur	15
3.2 Réglage des butées	16
4/ Modifier les butées	20
5/ Associer un autre émetteur	20
6/ Commande groupée	21
7/ Effacer une ou plusieurs associations	22
7.1 Effacer une association	22
7.2 Effacer toutes les associations (sauf 1er émetteur)	22
8/ Détection d'obstacle	23
9/ Reset usine	23
10/ Positions favorites	24
11/ Association avec une centrale d'alarme	25
11.1 Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme	25
11.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur	26
12/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage	27
13/ Montage socle	28
14/ Remplacement de la pile	28
15/ Aide	29
16/ Caractéristiques techniques	30

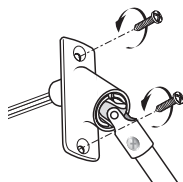
1/ Installation

1.1 Mise en place du tube

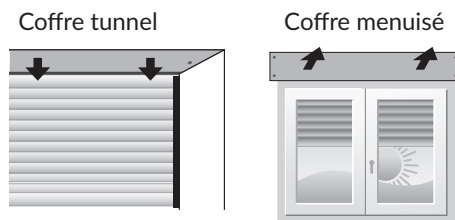
1 Descendez totalement la volet roulant.



2 Démontez l'ancien système d'actionnement.

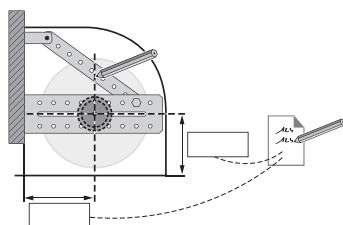


3 Ouvrez le coffre du volet roulant.



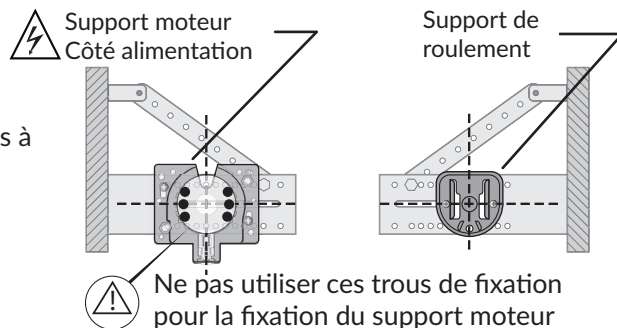
4 Repérez la position précise de l'axe de rotation du tube.

Afin de positionner aux mêmes emplacements les axes des nouveaux supports, repérez la position exacte de rotation de l'ancien tube.



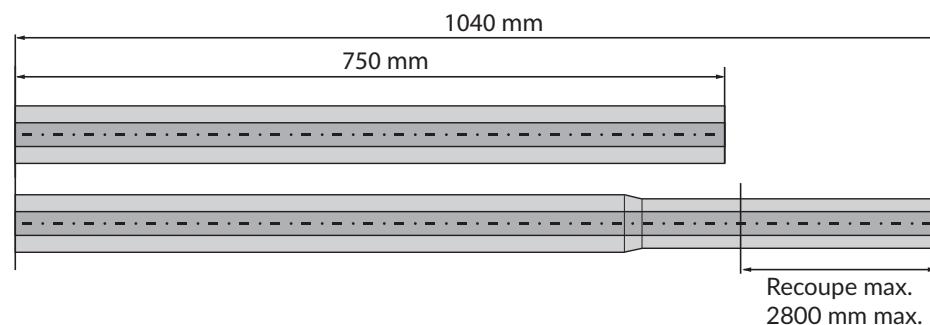
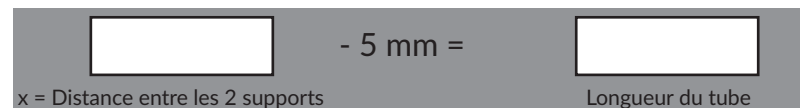
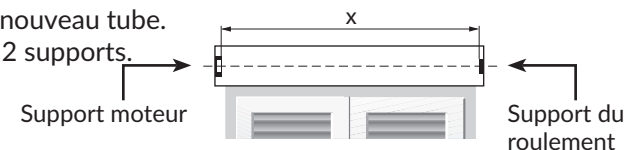
5 Décrochez les fixations du volet, démontez le tube et les anciens supports. Si votre installation est équipée d'équerres, conservez-les.

6 Fixez les nouveaux supports à l'aide des repères d'axes.



7 Déterminez la longueur du nouveau tube.

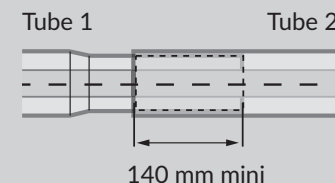
- Mesurez la distance entre les 2 supports.
- Calculez la longueur du tube.



Adaptez la longueur des tubes en fonction des dimensions mesurées

Si besoin, recoupez les tubes. Privilégiez le montage télescopique pour faciliter l'installation du nouveau tube.

Prévoir une marge suffisante pour respecter l'insertion d'au moins 140 mm (cote de sécurité) du tube 2 dans le tube 1 après le positionnement définitif.

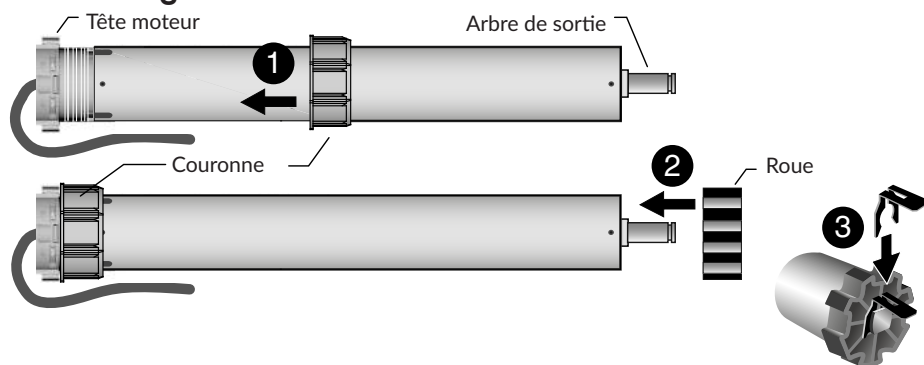


1/ Installation

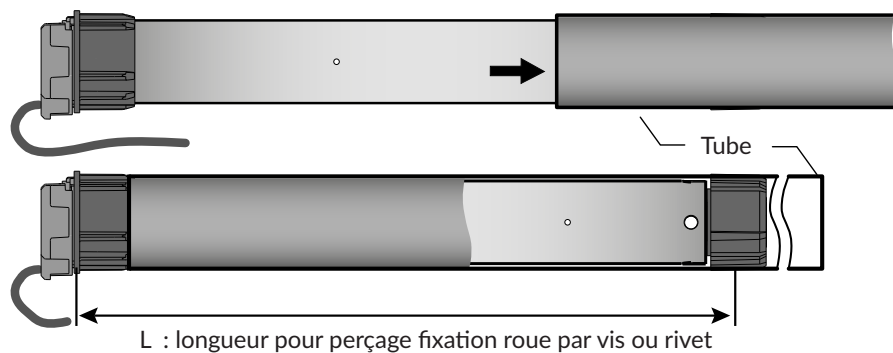
1.2 Mise en place du moteur

- Ne jamais frapper sur la tête du moteur ou sur l'arbre de sortie pour introduire le moteur dans le tube. Ne jamais percer le tube avec le moteur installé.
- Pour la fixation du tablier, utiliser des vis avec une longueur ne dépassant pas 1mm à l'intérieur du tube.

1.2.1 Montage de la couronne et de la roue



1.2.2 Montage dans le tube

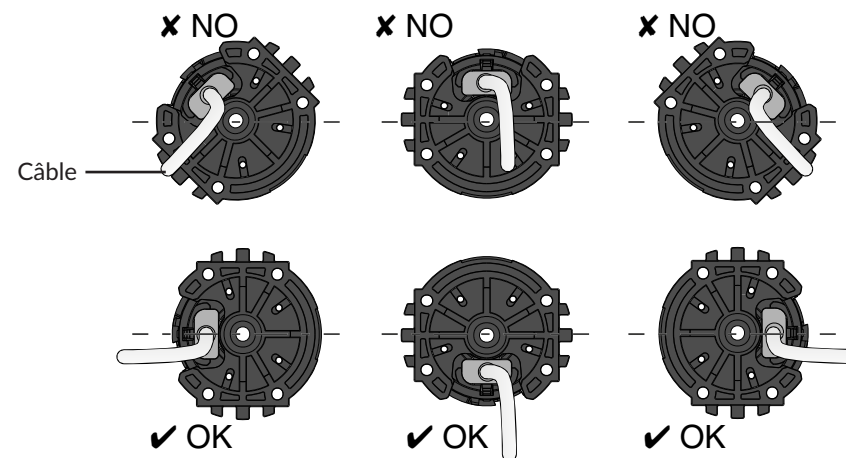


Pour les pièces mécanique et accessoires d'entraînement et de fixation, consultez notre catalogue.

Modèle	Longueur pour perçage (L)	Longueur totale
TYMOOV 10 Nm et 20 Nm	395 mm	422 mm
TYMOOV 30 Nm	455 mm	482 mm

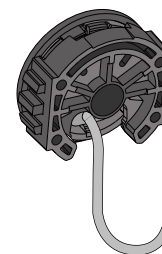
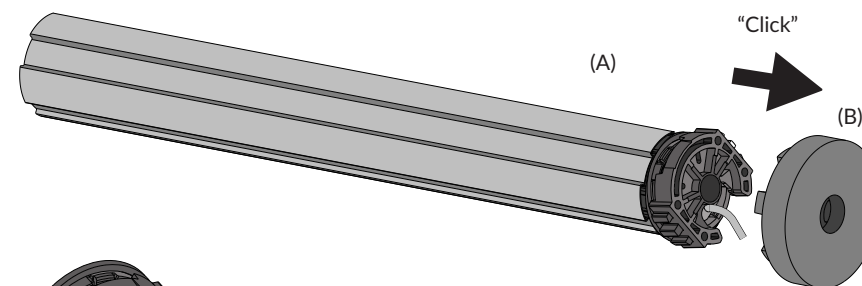
1.2.3 Position de la tête moteur

La tête moteur doit être positionnée sur le support de façon à ce que la sortie du câble se trouve dans la partie inférieure par rapport à l'horizontale.



1.2.4 Montage du moteur sur son support

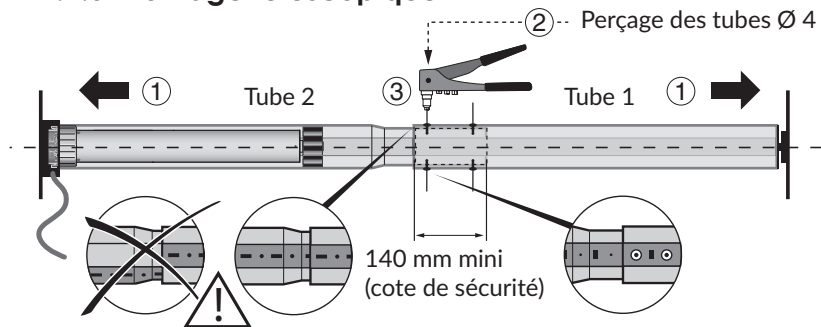
Poussez l'ensemble tube/moteur (A) sur le support (B) jusqu'à son enclenchement (click).



Toujours faire une boucle sur le câble d'alimentation pour éviter la pénétration d'eau dans le moteur

1/ Installation

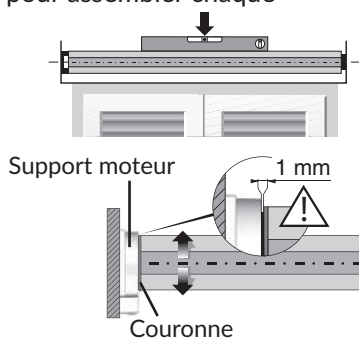
1.2.5 Montage télescopique



Utilisez impérativement les 4 rivets aveugles fournis pour assembler chaque élément des tubes télescopiques

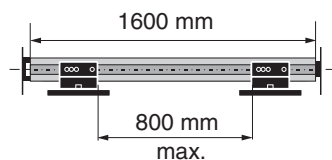
Vérifiez que le tube soit installé parfaitement horizontal.

Vérifiez que le moteur reste libre sur son axe.

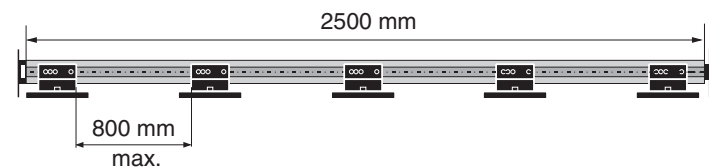
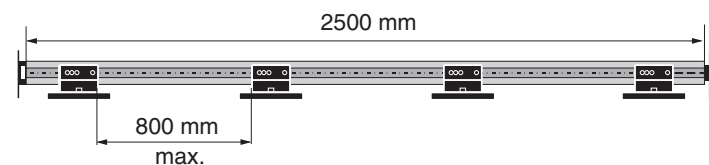


1.3 Mise en place des verrous

Positionnez les verrous sur les tubes



Placez les verrous au plus près des extrémités du bord des lames.
Les verrous doivent être espacés au maximum de 800 mm.



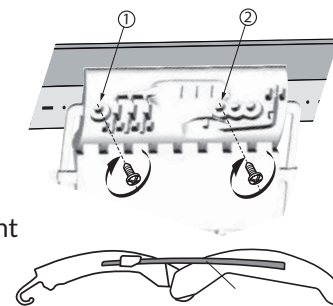
Fixez les verrous sur les tubes.

Fixez les verrous à l'aide des vis fournies.
Utilisez les trous repérés 1 et 2.



Utilisez les vis fournies. Les vis ne doivent pas être en contact avec le moteur.

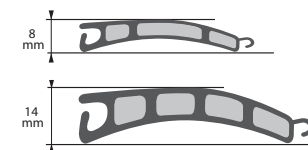
Vérifiez que les ressorts des verrous sont correctement positionnés de chaque côté des maillons.



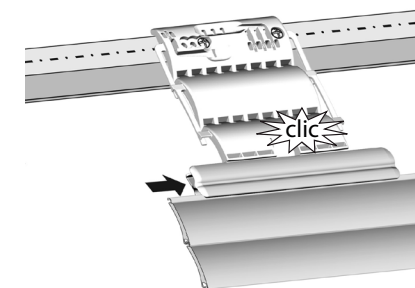
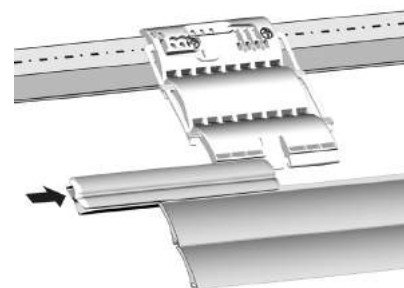
Barrettes d'attelage

Les barrettes d'attelage sont réversibles et permettent de s'adapter aux lames d'épaisseur 8 et 14 mm.

Côté adaptable aux lames d'épaisseur 14 mm



À l'aide des barrettes d'attelage, reliez les verrous et la première lame du volet

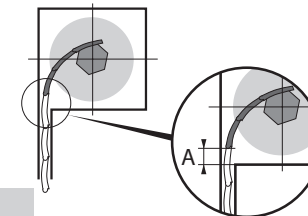


Dimension à vérifier pour un fonctionnement optimal

Afin d'assurer le fonctionnement optimal du volet, vérifiez la cote A.

A = Minimum 20 mm / Maximum 70 mm.

Si nécessaire, ôtez une lame du tablier.



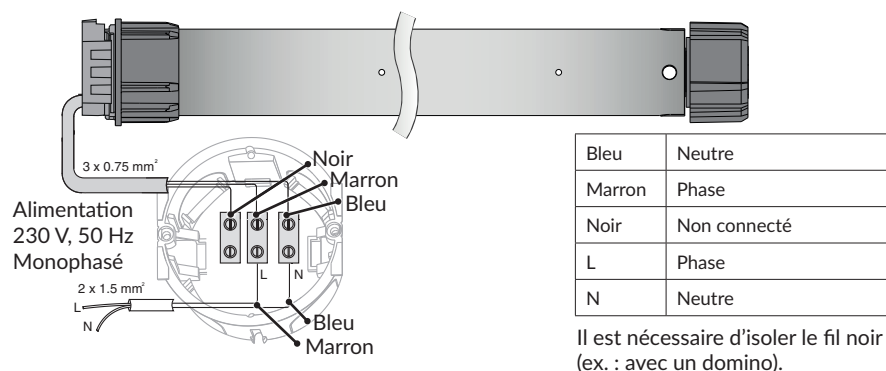
La première lame doit être engagée dans les guides latéraux lorsque le tablier est complètement descendu.

2/ Raccordement

Il faut que le câblage électrique soit réalisé selon les normes EN, IEC et instituts nationaux de l'adresse installation (ex : NF C15-100 pour la France). Dans tous les cas, il faut garder la possibilité de couper le courant en utilisant un dispositif omnipolaire selon la prescription d'installation en vigueur. Si le moteur est livré avec un câble d'alimentation H05VVVF. Ce câble ne peut être mis en extérieur, sauf s'il est mis dans un conduit résistant aux UV.

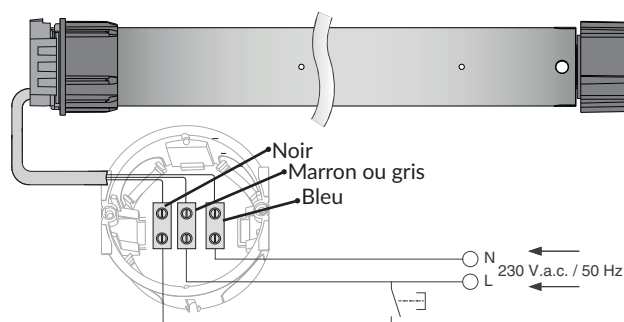
Pour une utilisation extérieure le moteur devra être équipé d'un câble caoutchouc RNF ou RRF avec au moins 2% de carbone. Consultez le service commercial.

2.1 Câblage sans bouton poussoir, uniquement par émetteur



2.2 Câblage avec un bouton poussoir

Il est possible de commander le moteur TYMOOV RP en mode filaire. La commande se fait avec un bouton poussoir. Le moteur fonctionne en mode séquentiel (montée... stop... descente... stop... montée...).



Pour un fonctionnement optimal, il est nécessaire de câbler le fil marron sur la phase (L) et le fil bleu sur le neutre (N). Le câble d'alimentation ne doit pas être rallongé de plus de 10 mètres par un câble gainé multiconducteurs.

3/ Première mise en service

A la première mise sous tension, le moteur effectuera un bref aller/retour pour signaler qu'aucun émetteur n'est associé.



Les moteurs sont automatiquement en attente d'association.

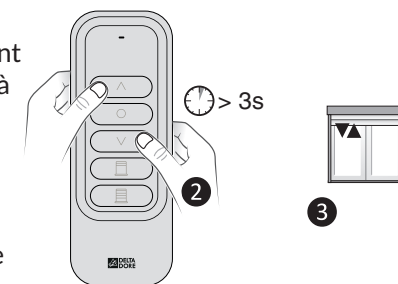
Vous disposez de 5 minutes après la mise sous tension pour associer le moteur à un organe de commande.

3.1 Associer une première télécommande à un moteur

3.1.1 Cas n°1 : un seul moteur est sous tension

1 Le moteur est en attente d'association.



2 Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  et  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez. *Lorsqu'un moteur est détecté, le voyant s'allume vert brièvement.*



3 Après quelques secondes, le volet s'actionne 2 fois pour confirmer l'association.


La télécommande est associée et le moteur passe automatiquement en mode «Réglage des butées».

3.1.2 Cas n°2 : plusieurs moteurs sont sous tension

1 Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  et  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez.

La télécommande recherche les différents moteurs.


Son voyant clignote (flash) rouge, puis brièvement vert dès qu'un nouveau moteur est détecté.

2 Dès que le voyant clignote lentement rouge, appuyez autant de fois que nécessaire sur  pour sélectionner le moteur à associer.

Le volet correspondant s'actionne 1 fois.

3 Une fois le moteur trouvé, appuyez brièvement sur .

4 Après quelques secondes, le volet s'actionne 2 fois pour confirmer l'association.

Pour sortir du mode d'association, appuyez 3 secondes sur . Vous pouvez alors passer au mode «Réglage des butées».

3.2 Réglage des butées

En présence de butées physiques haute et basse, vous pouvez utiliser le mode Auto. Le moteur détecte alors automatiquement ses fins de course.

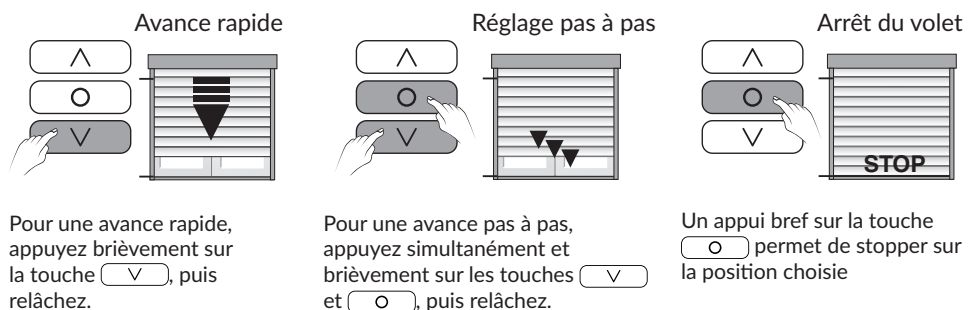
En l'absence de butée physique haute et/ou verrous automatiques, vous devrez déterminer les fins de course.

Grâce au mode pas à pas, vous pourrez stopper le volet avec précision à la position voulue.

Vous avez plusieurs possibilités de configuration de butées :

- 2 butées automatiques,
- 1 butée manuelle et 1 butée automatique,
- 2 butées manuelles (non compatible avec la fonction anti-intrusion).

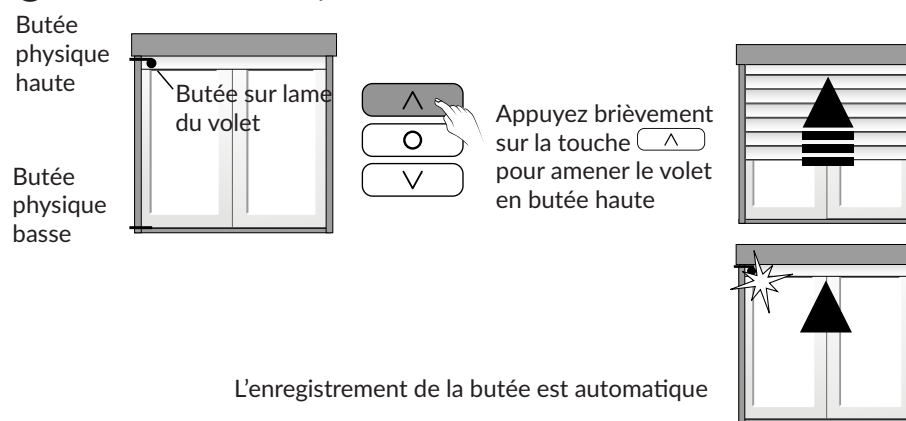
Principe



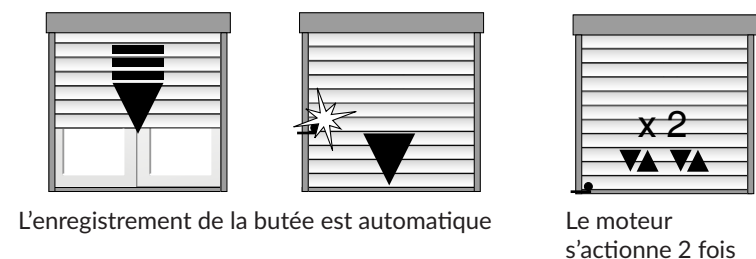
3.2.1 Enregistrer 2 butées automatiques

Il se peut que le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée. Dans ce cas, vous pouvez inverser le sens par un appui sur la touche B située sous la face avant de la télécommande jusqu'à ce que le voyant vert clignote. Puis, appuyez simultanément 3 secondes sur les touches montée/descente. Sortie automatique du mode, le sens de rotation est inversé. Sinon le moteur reconnaîtra de lui-même le sens de rotation lorsque les butées seront réglées.

1 Butée haute automatique



2 Butée basse automatique



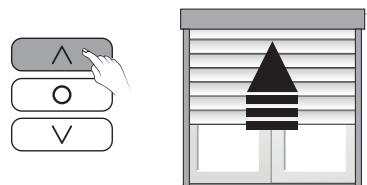
3 Les butées sont enregistrées

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

3/ Première mise en service

3.2.2 Enregistrer 1 butée manuelle + 1 butée automatique

1 Positionnez le volet



Appuyez sur la touche pour amener le volet dans la position souhaitée.

Avance pas à pas

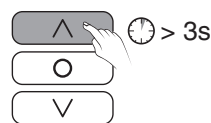


Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches et , puis relâchez.

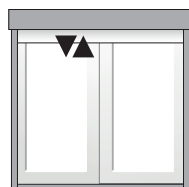
2 Enregistrement de la position de la butée manuelle haute



Appuyez sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant vert clignote.



Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

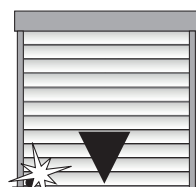


Le moteur s'actionne brièvement

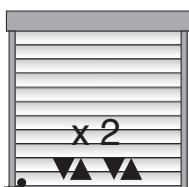
3 Butées automatique



Appuyez sur la touche pour amener le volet en butée basse.



L'enregistrement de la butée est automatique.



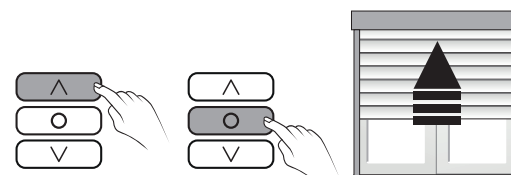
Le moteur s'actionne 2 fois

4 Les butées sont enregistrées

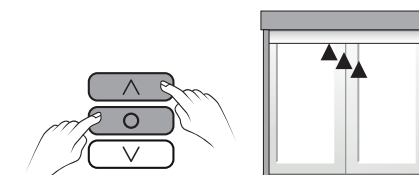
Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

3.2.3 Enregistrer 2 butées manuelles

1 Positionnez le volet



Appuyez sur la touche pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur pour l'arrêter.



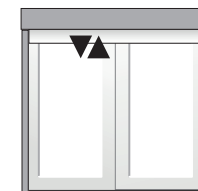
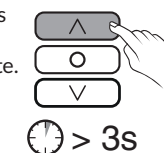
Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches et , puis relâchez.

2 Enregistrement de la position de la 1ère butée (ex: butée manuelle haute)



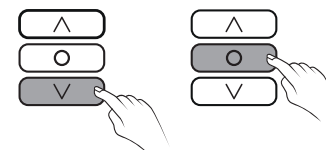
Appuyez sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle haute est enregistrée.

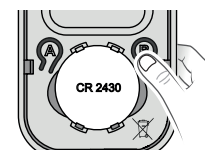
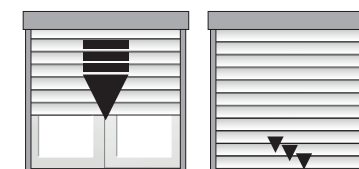


Le moteur s'actionne brièvement

3 Enregistrement de la position de la 2ème butée (ex: butée manuelle basse)

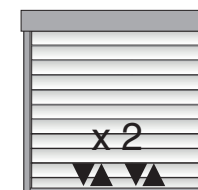
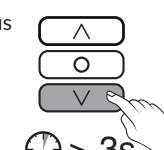


Appuyez sur la touche pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur pour l'arrêter.



Appuyez sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle basse est enregistrée.



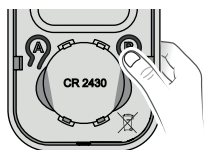
A la fin de l'enregistrement de la 2ème butée, le moteur confirme en s'actionnant 2 fois

4 Les butées sont enregistrées. Sortie du mode réglage.

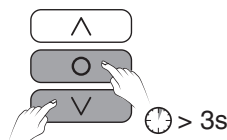
4/ Modifier les butées



Pour modifier les positions des butées, il faut d'abord les effacer puis les ré-enregistrer.

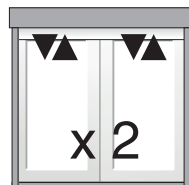
Pour les effacer, procédez comme suit :



Appuyez sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  et , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Les butées sont effacées

Pour les ré-enregistrer, reportez-vous au § 3.2 "Réglage des butées".


5/ Associer un autre émetteur

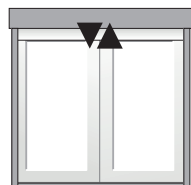
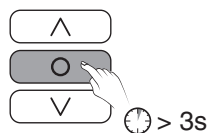
Le moteur a déjà été associé à un émetteur.

Vous pouvez associer différents émetteurs de la gamme X3D (transmetteur téléphonique, autre télécommande...) à la fonction montée/descente du moteur.



Nombre d'émetteurs pouvant être associés : 16 max.

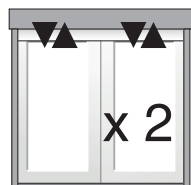
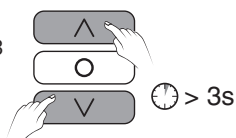
Pour associer d'autres émetteurs, reportez-vous à leur notice respective.

Sur l'émetteur déjà associé, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



Validez sur l'émetteur à associer (exemple : nouvelle télécommande)

Sur la nouvelle télécommande, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  et , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

La nouvelle télécommande est associée au moteur

6/ Commande groupée

Lorsque les moteurs sont associés en commande groupée bidirectionnelle, les moteurs vont partir en léger décalé (100ms) afin de limiter la pointe de courant sur la ligne électrique au moment du démarrage.

- Si les moteurs ont été associés en commande groupée tous en même temps, l'ordre de démarrage se fera suivant l'ordre de découverte des moteurs à l'association.

Exemple : il se peut que le moteur d'un séjour démarre, puis le moteur d'une chambre et ensuite le deuxième moteur du séjour. On peut observer un laps de temps entre les démarrages des moteurs du séjour.

- Si vous souhaitez avoir un ordre de démarrage précis, associez les moteurs un par un à la commande de groupe dans l'ordre de démarrage souhaité. Vous reportez à la notice de chaque télécommande.



Exemple : si vous avez 3 moteurs de volet roulant dans un séjour, afin qu'ils démarrent sans trop de décalage, associez les un par un avec la télécommande.

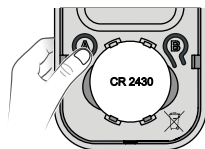
7/ Effacer une ou plusieurs associations

7.1 Effacer une association

- Enlevez la face avant de la télécommande.
- Appuyez sur la touche A.

Le voyant rouge clignote (flash).



- Appuyez successivement sur  pour actionner le moteur (récepteur) à effacer.
- Appuyez sur la touche .
- Appuyez sur la touche A pour sortir.



7.2 Effacer toutes les associations (sauf 1er émetteur)

- Enlevez la face avant de la télécommande.
- Appuyez sur la touche A.

Le voyant rouge clignote (flash).

- Appuyez simultanément 3 secondes sur les touches  et .
- Appuyez sur la touche A pour sortir.

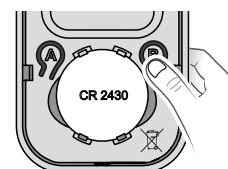
Tous les émetteurs associés au moteur sont effacés (sauf émetteur dédié)

8/ Détection d'obstacle

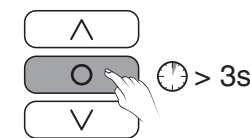
Les moteurs de la gamme TYMOOV intègrent la fonction de détection d'obstacle. En cas de blocage sur un obstacle, le moteur effectue un retrait d'environ 15 cm. La détection d'obstacle n'est effectuée que lorsque les butées sont enregistrées.


Réglage de la sensibilité de la détection d'obstacle

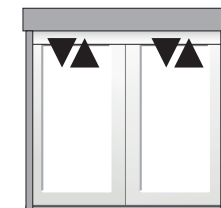
En cas de détection d'obstacle intempestive, vous pouvez diminuer la sensibilité de détection d'obstacle.



Appuyez sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement :
1 fois = sensibilité haute
2 fois = sensibilité basse

Recommencez les opérations ci-dessus pour passer d'un mode à l'autre.

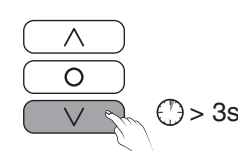
9/ Reset usine


Pour revenir à la configuration d'origine, moteur vierge de programmation et d'émetteur associé.

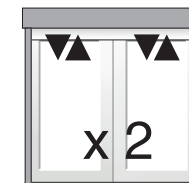
Pour faire un reset usine, la télécommande doit être associée à un seul moteur.



Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant orange clignote.



Appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois. Puis, le moteur s'actionne 1 fois pour signaler qu'il est en attente d'association.

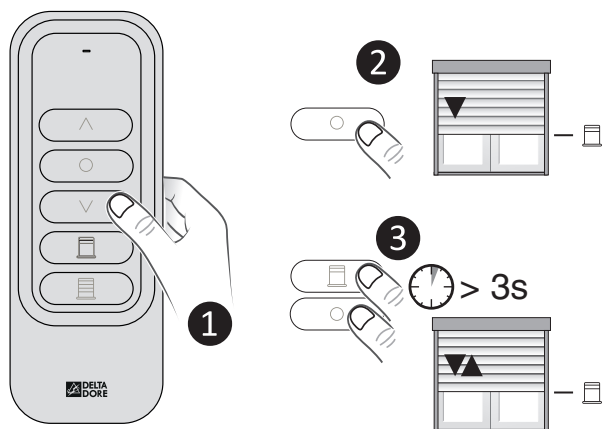
Le moteur est vierge de toute association et de réglages

10/ Positions favorites

Vous pouvez enregistrer jusqu'à 2 positions favorites : ☐ et ☐.

1 2 Mettez le volet dans la position souhaitée (Ex : ☐).

3 Appuyez 3 secondes sur ☐ et ☐ pour enregistrer la position.
Le volet s'actionne brièvement pour confirmer l'enregistrement.
Relâchez.



11/ Association avec une centrale d'alarme

Cette fonction n'est possible qu'avec les moteurs Radio Performance DxRP et xRP.
Non compatible avec les moteurs radio Efficacité.

! Pour que la détection d'intrusion fonctionne, il faut impérativement que la butée basse soit automatique avec des verrous.

Le moteur peut être associé à une centrale d'alarme en mode détection d'intrusion (tentative de soulèvement du volet).

Pour configurer ce mode anti-intrusion :

- Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme.
- Définir le mode de fonctionnement du moteur.

La surveillance anti-intrusion n'est active que si l'alarme est en marche et le volet fermé.

11.1 Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme

1 Mettre la centrale en mode "Ajout produits"



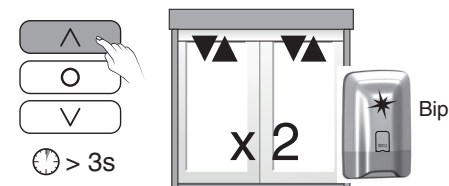
Mettez la centrale en mode Maintenance puis en mode «Ajout produit».

2 Associer le mode anti-intrusion à la centrale



Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant orange clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche ☐ jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.
La centrale émet un bip.



La centrale émet un bip.
Le volet s'actionne brièvement 2 fois.

Le mode anti-intrusion du moteur est associé à la centrale



11/ Association avec une centrale d'alarme

11.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur

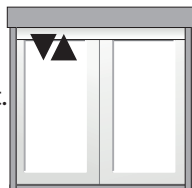
Mise en marche de l'alarme	Le volet se ferme	Le volet reste en position
Mise en arrêt de l'alarme		
Le volet s'ouvre	Mode 2	
Le volet reste en position	Mode 1	Mode 3



① Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, jusqu'à ce que le voyant orange clignote.

② Puis, appuyez ~3 secondes sur les touches  et  jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

Le moteur s'actionne 1 fois : Mode 1
Le moteur s'actionne 2 fois : Mode 2
Le moteur s'actionne 3 fois : Mode 3



Le moteur s'actionne brièvement.

Pour passer d'un mode à l'autre, recommencez les opérations ① et ②.

Fonctionnement des modes 1 et 2 :



Lors de la mise en marche de la surveillance, le volet se fermera complètement.

12/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage

Condition initiale : La télécommande perdue était associée à un seul moteur (récepteur).

Coupez l'alimentation du moteur, attendez 10 secondes, puis remettez le moteur sous tension.

A partir d'une nouvelle télécommande :

- Appuyez 2 fois sur la touche B, jusqu'à ce que le voyant clignote orange.
- Appuyez sur  et  pendant 3 secondes jusqu'à l'arrêt du clignotement.
Le moteur (récepteur) est vierge de toute association

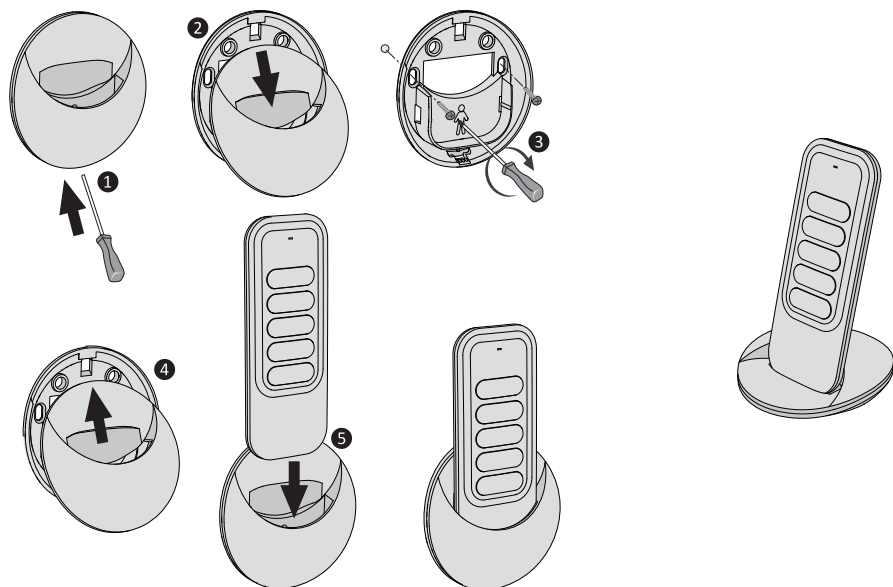
- Recommencez les opérations d'association pour votre nouvelle télécommande

D'autres moteurs sont connectés au même coupe-circuit et ne sont pas concernés par le changement de télécommande.

Après la remise en marche, actionnez une fois chacun d'entre eux (à l'aide de leur télécommande maître) avant d'associer la nouvelle télécommande.

13/ Montage socle

Fixé au mur ou posé sur une surface plane



15/ Aide

FR

Si le moteur ne fonctionne pas :

- Vérifiez que le câblage est correct selon les schémas du chapitre "Raccordement".
- Vérifiez la présence de l'alimentation sur le réseau.
- Vérifiez que le moteur n'est pas en protection thermique, il suffit d'attendre quelques minutes pour le refroidir.
- Vérifiez s'il y a un problème sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

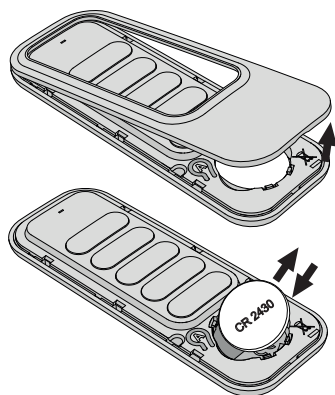
Les points de fin de course ne sont pas respectés :

- Vérifiez les composants mécaniques du système (stabilisation, jeux, déformations etc..).
- Vérifiez s'il y a une faute sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

Si après la procédure d'apprentissage le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée.

Dans ce cas, vous pouvez inverser le sens par un appui bref sur la touche B située sous la face avant de la télécommande jusqu'à ce que le voyant vert clignote. Puis, appuyez simultanément 3 secondes sur les touches montée/descente.

14/ Remplacement de la pile



Télécommande TYXIA 1703

- Alimentation par pile Lithium 3 V, CR2430
- Isolement classe III
- Puissance radio maximale < 10 mW, récepteur catégorie 2
- Dispositif télécommande radio, fréquence d'émission X3D : 868,7 MHz à 869,2 MHz
- Puissance radio maximale < 10 mW, récepteur catégorie 2
- Portée radio de 100 à 300 mètres en champ libre, variable selon les équipements associés (portée pouvant être altérée en fonction des conditions d'installation et de l'environnement électromagnétique)
- Fixation sur support
- Dimensions 46 x 121 x 10,7 mm
- Indice de protection : IP 40
- Température de fonctionnement : 0°C / + 55°C
- Température de stockage : - 10°C / + 70 °C
- Installation en milieu normalement pollué

Moteur radio TYMOOV

- Alimentation : 230V - 50 Hz +/- 10%
- Isolement classe II
- Temps de fonctionnement : 4 minutes
- Fréquence radio X3D : 868,7 MHz à 869,2 MHz
- Puissance radio maximale < 10 mW, récepteur catégorie 2
- Portée radio de 100 à 300 mètres en champ libre, variable selon les équipements associés (portée pouvant être altérée en fonction des conditions d'installation et de l'environnement électromagnétique)
- Nombre d'émetteurs associés : 16 maximum
- Niveau de pression sonore pondéré A : $L_pA \leq 70$ dB(A).
- Indice de protection : IP x4
- Température de fonctionnement : -20°C -> + 60°C



www.deltadore.com



2704654 Rev.01